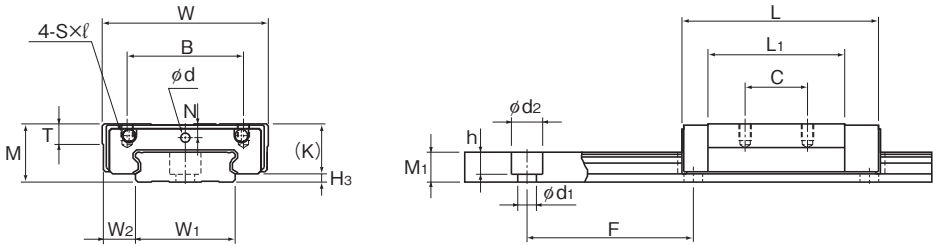


# HRW-CR、HRW-CRM和HRW-LRM型



HRW12、14LRM型

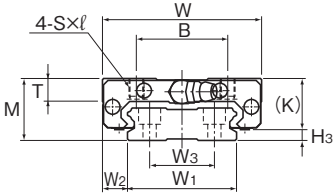
公称型号	外形尺寸			LM滑块尺寸										H <sub>3</sub>
	高度	宽度	长度	B	C	S×l	L <sub>1</sub>	T	K	N	E	润滑孔	油嘴	
	M	W	L	B	C	S×l	L <sub>1</sub>	T	K	N	E	d		H <sub>3</sub>
HRW 12LRM	12	30	37	21	12	M3×3.5	27	4	10	2.8	—	2.2	—	2
HRW 14LRM	14	40	45.5	28	15	M3×4	32.9	5	12	3.3	—	2.2	—	2
HRW 17CR HRW 17CRM	17	50	50.8	29	15	M4×5	33.6	6	14.5	4	2	—	PB107	2.5
HRW 21CR HRW 21CRM	21	54	58.8	31	19	M5×6	40	8	18	4.5	12	—	B-M6F	3
HRW 27CR HRW 27CRM	27	62	72.8	46	32	M6×6	51.8	10	24	6	12	—	B-M6F	3
HRW 35CR HRW 35CRM	35	100	106.6	76	50	M8×8	77.6	14	31	8	12	—	B-M6F	4
HRW 50CR	50	130	140.5	100	65	M10×15	103.5	18	46.6	14	16	—	B-PT1/8	3.4

注) 标记M表示LM滑块、LM轨道和钢球采用不锈钢材料。因此带此标记的型号耐腐蚀性强, 不易受环境影响。

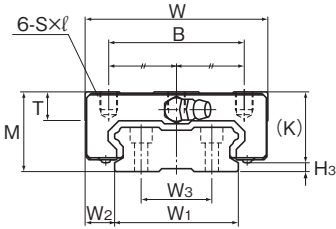
## 公称型号的构成例

<b>HRW27</b>	<b>CR</b>	<b>2</b>	<b>UU</b>	<b>C1</b>	<b>M</b>	<b>+820L</b>	<b>P</b>	<b>T</b>	<b>M</b>
公称型号	LM滑块的种类	同一轨道上使用的LM滑块的个数	防尘附件标记(※1)	径向予压标记(※2)	LM滑块为不锈钢制	LM轨道长度(单位mm)	精度标记(※3)	LM轨道拼接标记	LM轨道为不锈钢制
				普通(无标记)/轻予压(C1) 中予压(CO)			普通级(无标记)/高级(H)/精密级(P) 超精密级(SP)/超超精密级(LP)		

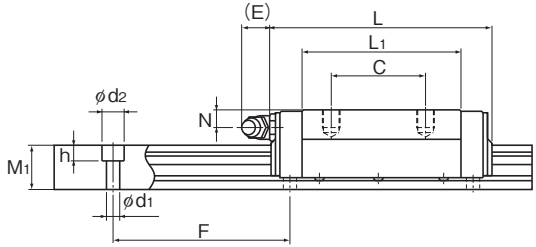
(※1) 参照图1-352上的防尘附件。(※2) 参照图1-90。(※3) 参照图1-95。



HRW17、21CR/CRM型



HRW27~50CR/CRM型



单位：mm

	LM轨道尺寸							基本额定负荷		静态容许力矩 kN·m*					质量	
	宽度 $W_1$ $\pm 0.05$	$W_2$	$W_3$	高度 $M_1$	孔距 $F$	长度* $d_1 \times d_2 \times h$ Max	C kN	$C_0$ kN	$M_a$		$M_b$		$M_c$	LM 滑块 kg	LM 轨道 kg/m	
									单滑块	双滑块 紧靠	单滑块	双滑块 紧靠				
	18	6	—	6.5	40	4.5×8×4.5 (1000)	3.29	7.16	0.0262	0.138	0.013	0.069	0.051	0.045	0.79	
	24	8	—	7.2	40	4.5×7.5×5.3 (1430)	5.38	11.4	0.0499	0.273	0.025	0.137	0.112	0.08	1.2	
	33	8.5	18	9	40	4.5×7.5×5.3 1900 (800)	4.31	8.14	0.0417	0.244	0.0417	0.244	0.128	0.12	2.1	
	37	8.5	22	11	50	4.5×7.5×5.3 1900 (1000)	6.18	11.5	0.0701	0.398	0.0701	0.398	0.194	0.19	2.9	
	42	10	24	15	60	4.5×7.5×5.3 3000 (1200)	11.5	20.4	0.156	0.874	0.156	0.874	0.398	0.37	4.3	
	69	15.5	40	19	80	7×11×9 3000	27.2	45.9	0.529	2.89	0.529	2.89	1.49	1.2	9.9	
	90	20	60	24	80	9×14×12 3000	50.2	81.5	1.25	6.74	1.25	6.74	3.46	3.2	14.6	

注) 长度\* 长度Max是指LM轨道的标准最大长度。(参照 1-114)

静态容许力矩\*

单滑块：使用1个LM滑块的静态容许力矩值

双滑块：使用2个互相紧靠的LM滑块时的静态容许力矩值